



## К ВОПРОСУ О РАЦИОНАЛЬНОМ ВЫБОРЕ ИНТЕРВАЛА ДИСКРЕТИЗАЦИИ ПРОЦЕССОВ, В СПЕКТРЕ КОТОРЫХ ИМЕЕТСЯ ДОМИНАНТНАЯ ЧАСТОТА

*О.Я. Бутковский, Ю.А. Кравцов*

Проанализированы основные положения, лежащие в основе общепринятой оценки  $\tau = (0.2 \dots 0.3)\tau_c$ , связывающей длительность интервала дискретизации  $\tau$  со временем корреляции хаотического процесса  $\tau_c$ . Показано, что из двух масштабов, характеризующих корреляционную функцию процессов, спектр которых содержит доминантную частоту, на роль  $\tau_c$  может претендовать только короткий масштаб, сравнимый с периодом доминантных колебаний. При таком выборе  $\tau_c$  соблюдаются требования, налагаемые на интервал дискретизации  $\tau$  теоремой Котельникова.

Вопрос о рациональном выборе интервала дискретизации  $\tau$ , то есть интервала между последовательными отсчетами в задаче об адекватном (без заметной потери информации) представлении непрерывного сигнала  $y(t)$  дискретным временным рядом  $\{y(t)\} \equiv \{y(k\tau)\}$ , представляет интерес для множества систем, использующих цифровую обработку сигналов, в том числе и, в первую очередь, для радиотехнических и связанных систем и систем автоматического управления.

Во многих руководствах, (см. например, 1–3), для выбора  $\tau$  рекомендуется оценка

$$\tau \approx (0.2 \dots 0.3)\tau_c, \quad (1)$$

где  $\tau$  – время корреляции процесса, подвергаемого дискретизации. Оценка (1) широко используется, в частности, при дискретном представлении хаотических процессов для задач восстановления аттракторов и для оценки размерности хаотических систем [4–6]. В нашем недавнем обзоре [7] мы рекомендовали читателям «ПНД» оценочную формулу (1) для практического использования при решении обратных задач хаотической динамики.

Общепринятые рекомендации (1) были подвергнуты критике в комментариях [8], опубликованных от имени редколлегии журнала «Прикладная нелинейная динамика» в том же номере, что и наш обзор [7]. В комментариях проведен анализ хаотической системы Ресслера и на основании этого анализа сделан вывод, что оценка (1) дает слишком большие значения интервала  $\tau$ , выходящие за границы, регламентированные теоремой Котельникова.

Понимая важность проблемы адекватного выбора интервала дискретизации

$\tau$  для решения многих задач нелинейной динамики (в этом вопросе мы полностью солидаризируемся с мнением редколлегии), в данной работе мы хотели бы, исходя из первых принципов, уточнить интерпретацию времени корреляции  $\tau_c$  в оценке (1), с тем чтобы исключить нарушение условий, налагаемых теоремой Котельникова.

Приводимое ниже уточнение, стимулированное комментариями [8], касается процессов, в спектре которых имеется доминантная частота. Ниже мы покажем, что корреляционная функция таких процессов характеризуется двумя временными масштабами – коротким  $\tau_{c1}$  и длинным  $\tau_{c2}$ , при этом в соответствии со смыслом теоремы Котельникова в оценке (1) должен фигурировать короткий масштаб  $\tau_{c1}$ , а не масштаб  $\tau_{c2}$ , как это было принято в [8]. Тем самым в оценке (1) ликвидируется неоднозначность, которая может привести к нарушению условий применимости теоремы Котельникова.

Рассмотрим сначала ограничения на интервал дискретизации, вытекающие из теоремы Котельникова. Верхний предел для допустимой длительности интервала дискретизации  $\tau$  устанавливает теорема Котельникова (см., например, [9]), согласно которой

$$\max \tau = 1/(2F_{\max}), \quad (2)$$

где  $F_{\max}$  – это максимальная частота (верхняя граница) спектра. На практике под  $F_{\max}$  понимают интервал частот, отсчитываемый от нулевой частоты, в котором содержится основная доля (50% или 90%) энергии исследуемого процесса.

Практические рекомендации для первичного выбора интервала дискретизации были выработаны еще на заре развития цифровых методов обработки сигналов. Согласно этим рекомендациям, интервал дискретизации  $\tau$  следует выбирать так, чтобы на наименьших квазипериодах (наименьших характерных временных интервалах) исследуемого процесса  $T_{\min}$  укладывалось не менее  $6 \div 10$  отсчетов [1–3],

$$\tau \leq (1/10 \dots 1/6)T_{\min}. \quad (3)$$

Очевидно, такой выбор  $\tau$  согласуется с требованиями теоремы Котельникова (2), так как длительность минимального квазипериода  $T_{\min}$  сопоставима с  $1/F_{\max}$ , в результате чего  $\tau$  заведомо не может превысить  $\max \tau = 1/(2F_{\max})$ .

Оценка (3) носит *ориентировочный* характер. В каждом конкретном случае в зависимости от условий задачи и от возможностей, которыми располагает пользователь, возможна та или иная оптимизация  $\tau$ . Если верхний предел для времени дискретизации  $\tau$  регламентирован требованиями теоремы Котельникова (2), то нижний предел ограничен иными условиями. Дело в том, что при снижении  $\tau$  возникают по меньшей мере три нежелательных эффекта.

Во-первых, при  $\tau \rightarrow 0$  заметно возрастает общее число отсчетов  $N=T/\tau$  внутри выборки длительностью  $T$ , что существенно усложняет обработку массива данных  $\{y_k\}$ . Во-вторых, с уменьшением  $\tau$  обратная ковариационная матрица, построенная на отсчетах  $y_k$ , становится плохо обусловленной [1–3], при этом многие алгоритмы обработки, в частности, регрессионный и авторегрессионный алгоритмы экстраполяции сигнала теряют устойчивость. Наконец, в-третьих, с уменьшением  $\tau$  возрастает погрешность вычисления производных наблюдаемой функции  $y(t)$ , что неблагоприятно отражается на решении множества практических задач. Практический компромисс между указанными выше крайностями как раз и устанавливается рекомендацией (3).

Для иллюстрации принципа выбора  $F_{\max}$  рассмотрим процессы четырех типов, спектры и корреляционные функции которых представлены на рис. 1.

В случае процессов с нулевой несущей спектр  $\Phi(f)$  сосредоточен в области

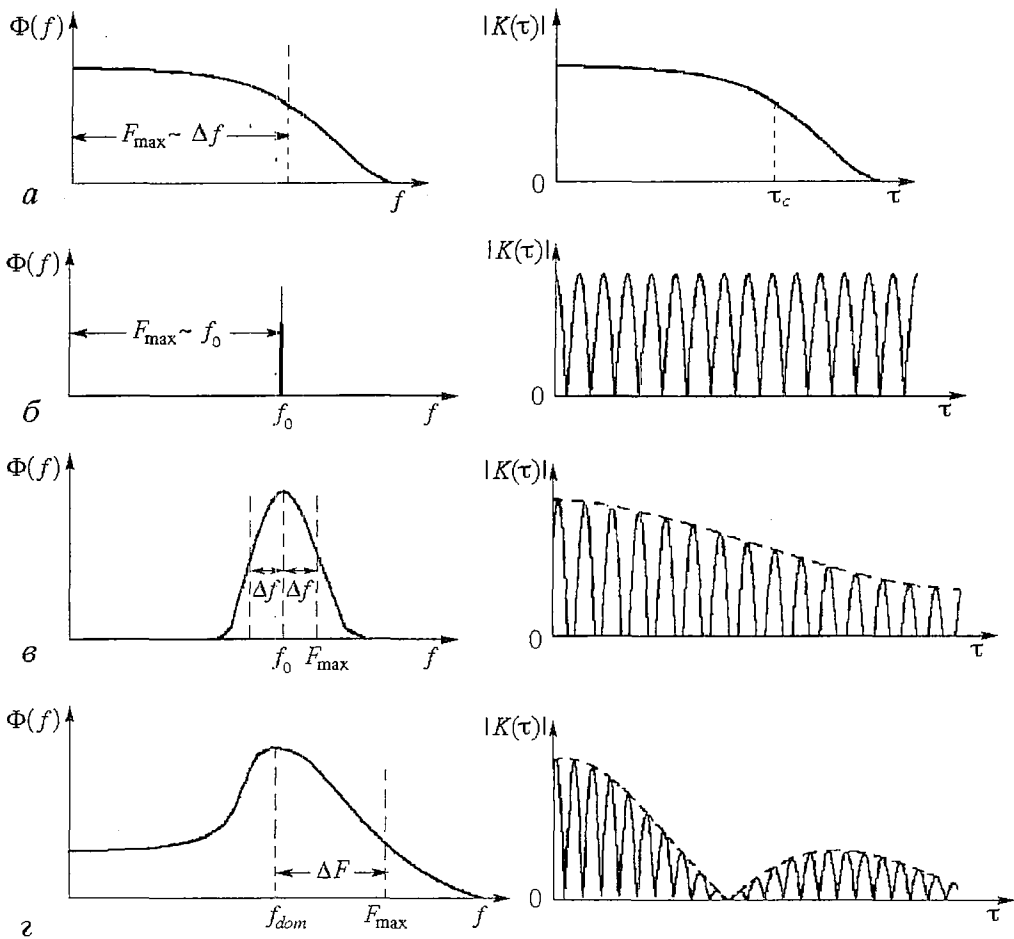


Рис. 1. Оценки верхней границы спектра  $F_{\max}$  и вид корреляционной функции  $K(\tau)$  для четырех видов спектра: а – для низкочастотного процесса с нулевой несущей; б – для монохроматического процесса; в – для узкополосного процесса с несущей  $f_0$ ; г – для широкополосного процесса с доминантной частотой в спектре

низких частот, а корреляционная функция  $K(\tau)$ , связанная с  $\Phi(f)$  преобразованием Фурье (теорема Винера – Хинчина), не имеет ярко выраженных осцилляций (рис. 1, а). В качестве  $F_{\max}$  здесь выступает ширина спектра  $\Delta f$ :  $F_{\max} \approx \Delta f$ . На правом рисунке – типичная корреляционная функция процесса с низкочастотным спектром. Учитывая, что радиус корреляции  $\tau_c$  для широкого плана процессов с низкочастотным спектром сопоставим с половиной наименьшего квазипериода  $T_{\min}$ ,

$$\tau_c \leq T_{\min}/2 \sim 1/(2F_{\max}). \quad (4)$$

Соотношение (3) часто записывают также в виде

$$\tau \leq (1/5 \dots 1/3)\tau_c \approx (0.2 \dots 0.3)\tau_c. \quad (5)$$

Именно эта оценка и рекомендуется для практического использования в руководствах [1–3] и в публикациях [4–7].

В случае монохроматического процесса с частотой  $f_0$  спектр представляет собой дельта-функцию, удаленную от начала оси частот на расстояние  $f_0$  (рис. 1, б), так что  $F_{\max} = f_0$ . Корреляционная функция такого процесса представляет собой синусоиду бесконечной протяженности с периодом  $T_0 = 1/f_0$ .

В случае узкополосного сигнала с несущей  $f_0$  и шириной спектра  $2\Delta f$  (рис. 1, в) под  $F_{\max}$  естественно понимать величину  $F_{\max} = f_0 + \Delta f$ , то есть расстояние от начала отсчета до правого (на рисунке) склона спектра. Корреляционная функция в этом случае представляет собой синусоидальный процесс с медленно меняющейся огибающей. Такая функция характеризуется двумя масштабами: периодом осцилляций  $\tau_{c1} \sim 1/f_0$  и характерным временем изменения огибающей  $\tau_{c2} \sim 1/\Delta f$ .

Наконец, для широкополосного сигнала, в спектре которого доминируют колебания с частотой  $f_{\text{dom}}$  (рис. 1, г), под  $F_{\max}$  следует понимать величину  $F_{\max} \approx f_{\text{dom}} + \Delta f$ , ограничивающую спектр со стороны высоких частот. Корреляционная функция широкополосного процесса, как и в предыдущем примере, имеет вид модулированной синусоиды. Такая корреляционная функция характеризуется двумя масштабами:  $\tau_{c1} \approx T_{\text{dom}}/2 \approx 1/(2f_{\text{dom}})$  и  $\tau_{c2} \approx 1/\Delta f$ .

В соответствии с теоремой Котельникова, во всех четырех случаях частота повторения отсчетов  $f_{\tau} = 1/\tau$  должна превышать удвоенную верхнюю границу спектра  $2F_{\max}$ :

$$f_{\tau} > 2F_{\max}. \quad (6)$$

При  $\tau > 1/(2F_{\max})$  или, что то же самое, при  $f_{\tau} < 2F_{\max}$  восстановление непрерывной функции  $y(t)$  по дискретным отсчетам  $y_k = y(k\tau)$  становится принципиально невозможным.

Из сказанного следует, что оценка (3) применима, строго говоря, только к колебаниям с низкочастотным спектром. В общем случае оценка (1) эквивалентна оценке (3), только если под радиусом корреляции  $\tau_c$  понимать *наименьший* корреляционный масштаб  $\tau_{c1}$ , сравнимый с  $1/(2F_{\max})$ , поскольку именно наименьший масштаб определяет (по теореме Котельникова) возможность восстановления непрерывного процесса  $y(t)$  по дискретному временному ряду  $y_k$ . В этом и заключается уточнение оценки (1): формулы вида (1) и (5) всегда будут согласованы с теоремой Котельникова, если вместо  $\tau_c$  в них подставлять  $\tau_{c1} \approx T_{\min}/2$ . В таком случае  $\tau$  должно удовлетворять неравенству

$$\tau \leq (0.2 \dots 0.3)\tau_{c1}, \quad \tau_{c1} \sim T_{\min}/2 \sim 1/(2F_{\max}). \quad (7)$$

С этих общих позиций мы можем рассмотреть теперь результаты расчетов, проведенных в работе [8], более детально.

В комментариях [8] вычислены (при определенных значениях параметров) корреляционная функция и спектральная плотность для хаотической системы Ресслера. Эти характеристики системы Ресслера приведены на рис. 2 (корреляционная функция) и на рис. 3 (спектральная плотность в децибелах). Особенностью системы Ресслера является наличие пика спектральной

плотности в окрестности доминантной частоты  $f_{\text{dom}} \approx 0.15$  (см. рис. 3), так что качественно спектр системы Ресслера подобен спектру на рис. 1, г. Полуширина этого спектра  $\Delta f$  на уровне 0.5 от максимума составляет (0.05...0.1).

Наличие доминантной частоты проявляется здесь двояко. Во-первых, отдельные реализации колебаний в системе Ресслера имеют отчетливый квазисинусоидальный характер, как это видно, например, из рис. 4, тоже заимствованного из [8]. Характерный квазипериод колебаний  $T_{\min}$  составляет  $5 \pm 6$ ,

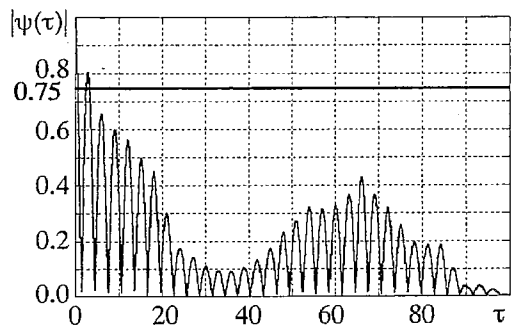


Рис. 2. Корреляционная функция процесса Ресслера, демонстрирующая осцилляции с доминантной частотой и медленное убывание огибающей с характерным временем  $\tau_{c2} \sim 1/\Delta f$

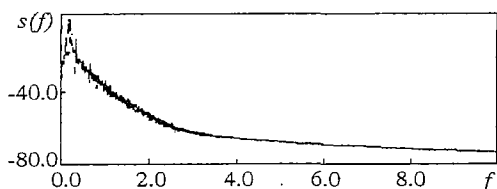


Рис. 3. Спектр мощности, рассчитанный по реализации  $x(t)$  системы Ресслера (заимствовано из [8, рис. 2]) с хорошо выраженной доминантной частотой  $f_{\text{dom}} \approx 0.15$  Гц

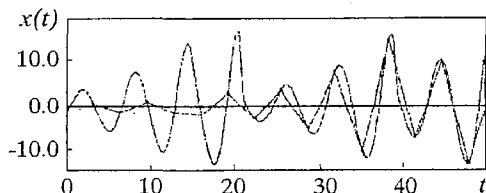


Рис. 4. Фрагмент реализации  $x(t)$  системы Ресслера (заимствовано из [8, рис. 4, a]); свидетельствует о наличии в спектре доминантной частоты. Точки, соединенные отрезками прямых линий, отвечают неправомерно большому интервалу дискретизации  $\tau_{c2}$ , нарушающему требования теоремы Котельникова

что согласуется с величиной доминантной частоты  $f_{\text{dom}} \sim 0.15$ . Во-вторых, в силу наличия доминантной частоты функция корреляции приобретает осциллирующий характер с характерным периодом  $T_{\text{min}} \sim 5 \div 6$ . Огибающая же корреляционной функции меняется с характерным временем  $15 \div 20$ , отвечающим полуширине спектра  $\Delta F \sim (0.05 \dots 0.1)$ .

Согласно изложенному выше, рекомендуемый интервал дискретизации для рассматриваемой системы можно оценить несколькими способами. Во-первых, располагая значением  $T_{\text{min}} \sim 5 \div 6$  из рис. 4, при помощи (1) мы получаем  $\tau \approx (0.6 \dots 1.0)$ . Во-вторых, такую же оценку для  $T_{\text{min}}$  мы получим, если оценим  $T_{\text{min}}$  либо как  $1/F_{\text{max}}$ , где в данном случае  $F_{\text{max}} = f_{\text{dom}} + \Delta F \approx (0.20 \div 0.25)$ , либо как период осцилляций на графике корреляционной функции (см. рис. 2). Во всех случаях для  $\tau$  мы получаем одну и ту же оценку  $\tau \approx (0.6 \dots 1.0)$ , что, разумеется, не противоречит теореме Котельникова.

Между тем, в комментариях [8] в качестве  $\tau_c$  предлагается взять характерное время спадания *огibaющей* корреляционной функции  $\tau_{c2}$ , которое оценивается величиной  $15 \div 20$ . Тогда по оценкам [8] выходит, что  $\tau \approx 3.2$ , то есть интервал дискретизации оказывается сравнимым с половиной квазипериода  $T_{\text{min}} \approx 5 \div 6$ . Ясно, что условия применимости теоремы Котельникова в этом случае нарушаются и сигнал  $y(t)$  восстановлен быть не может. Именно этот *неправомерный* выбор и иллюстрирует рис. 4, заимствованный из [8]. Если взять адекватную задаче оценку  $\tau \approx (0.6 \dots 1.0)$ , то на типичном квазипериоде уложится  $6 \div 10$  точек, что вполне достаточно для удовлетворительного воспроизведения как самого сигнала  $y(t)$ , так и фазового портрета системы Ресслера.

Таким образом, авторы вынуждены признать, что наш обзор [7] не содержал четкой интерпретации времени корреляции, необходимой для правильного использования формулы (1) в общем случае. Надлежащая интерпретация радиуса корреляции, при которой рекомендация (1) согласуется с требованиями теоремы Котельникова, предполагает, что при наличии доминантной частоты в качестве  $\tau_c$  надо брать не характерное время изменения огибающей, а мелкомасштабный период  $\tau_{c1}$  осцилляций корреляционной функции.

Данная работа частично была поддержана РФФИ (гранты 99-02-16625 и 00-02-17441) и ФЦП «Интеграция» (грант А-0030).

## Библиографический список

1. *Льюнг Л.* Идентификация систем. Теория для пользователя / Пер. с англ. под ред. Я.З. Цыпкина. М., 1991. 432 с.
2. Современные методы идентификации систем / Под. ред. М.Эйкхоффа. М.: Мир, 1983.
3. *Марпл-мл. С.Л.* Цифровой спектральный анализ и его приложения. Пер. с англ. М.: Мир, 1990. с. 584.
4. *Broothead D.S., King G.P.*//Phys.D. 1986. Vol. 20. P. 217.
5. *Ланда П.С., Розенблюм М.Г.* Об одном методе оценки размерности вложения аттрактора по результатам эксперимента // ЖТФ. 1989. Т. 59, №1. С. 13.
6. *Ланда П.С., Розенблюм М.Г.* Сравнение методов конструирования фазового пространства и определение размерности пространств аттрактора по экспериментальным данным // ЖТФ. 1989. Т. 59, №11. С. 1.
7. *Аносов О.Л., Бутковский О.Я., Кравцов Ю.А.* Восстановление динамических систем по хаотическим временным рядам: краткий обзор // Изв. вузов. Прикладная нелинейная динамика. 2000. Т. 8, №1. С. 29.
8. Комментарий редакционной коллегии к статье О.Л. Аносова, О.Я. Бутковского и Ю.А. Кравцова. «Восстановление динамических систем по хаотическим временным рядам» // Изв.вузов. Прикладная нелинейная динамика. 2000. Т. 8, №1. С. 48.
9. *Левин Б.Р.* Теоретические основы статистической радиотехники. Книга первая. М.: «Советское радио», 1974, 552 с.

*Владимирский госуниверситет  
Институт космических  
исследований РАН  
Space Research Center  
Polish Academy of Sciences*

*Поступила в редакцию 28.12.2000  
после доработки 28.03.2001*

## ON THE RATIONAL CHOICE OF DISCRETIZATION INTERVAL FOR PROCESSES WITH SPECTRUM, CONTAINING DOMINANT FREQUENCY

*O.Ya. Butkovskii, Yu.A. Kravtsov*

Basic concepts are analysed, leading to the estimate  $\tau=(0.2...0.3)\tau_c$ , which expresses the discretization interval  $\tau$  through the correlation time  $\tau_c$ . There are two time-scales, characterizing the correlation function of processes with spectrum, containing dominant frequency. Only the least scale can pretend to be chosen as  $\tau_c$ , which is comparable with the period of dominant oscillations. Such choice answers the Kotelnikov theorem requirements.



*Бутковский Олег Ярославович* – родился в Магнитогорске (1949). Окончил Магнитогорский педагогический институт (1973). После окончания работал в лаборатории физико-химических исследований МПИ. Защитил диссертацию на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук в Московском педагогическом государственном университете по специальности радиофизика, в области теории колебаний и волн (1987). С 1987 года работает во Владимирском государственном университете. Область научных интересов – нелинейная динамика, нелинейная акустика, моделирование нелинейных явлений в медико-биологических системах. Опубликовал более 40 научных статей. E-mail: olegb@vpti.vladimir.ru



*Кравцов Юрий Александрович* – родился в Москве (1937). Окончил Московский энергетический институт (1960). После окончания института работал в РТИ АН СССР (до 1972), в Московском государственном педагогическом институте (до 1979), в Институте общей физики АН (до 1993). В настоящее время заведует отделом Института космических исследований РАН и является консультантом Центра космических исследований Польской Академии Наук. Защитил диссертацию на соискание ученой степени кандидата физико–математических наук в МГПИ (1963) и доктора физико–математических наук в области асимптотических методов волновой теории (1968). Автор и соавтор монографий «Введение в статистическую радиофизику», «Параметрические генераторы и делители частоты», «Геометрическая оптика неоднородных сред», «Caustics, catastrophes and wave fields», «Пределы предсказуемости», «Predictability of complex dynamical systems». Опубликовал свыше 300 научных статей в области волновой теории, статистической радиофизики и нелинейной динамики. Лауреат Государственной премии СССР. Член редколлегий журналов «Известия вузов. Радиофизика», «Акустический журнал», «Космическая радиофизика». E-mail: [kravtsov@asp.iki.rssi.ru](mailto:kravtsov@asp.iki.rssi.ru)

*Настоящее сообщение представляет собой ответ авторов обзора «Восстановление динамических систем по хаотическим временным рядам» (Изв. вузов. ПНД. 2000. Т. 8, № 1. С. 29) на критические замечания редколлегии, опубликованные вместе с указанной работой. Авторы согласились с тем, что в предыдущей статье не было дано четкой интерпретации понятия времени корреляции, что практически необходимо для правильного использования алгоритмов реконструкции.*

*В настоящей работе этот вопрос обсуждается авторами более детально, что представляется важным для решения практических задач реконструкции динамических систем по экспериментальным данным. Редколлегия считает дискуссию завершенной и надеется, что ее результаты будут интересны и полезны читателям нашего журнала.*